

lundi 13 septembre 2004

MATHEMATIQUES

BARYCENTRES

1/ Introduction



Equilibre lorsque $80IA = 40IB$

On a aussi :

$$80\vec{IA} = -40\vec{IB}$$

ou

$$80\vec{IA} + 40\vec{IB} = \vec{0}$$

- Français en 1^{ère} L : écrit coefficient 3 , oral coefficient 2.

Note d'écrit : 9

Note d'oral : 12

Moyenne pondérée : $\frac{3 \times 3 + 2 \times 12}{5} = 10,2$

2) Barycentre de 2 points :

Théorème et définition : Etant donnés que deux points A et B et 2 réel α et β tels que

$$\alpha + \beta \neq 0, \text{ il existe un unique point G tel que } \alpha \vec{GA} + \beta \vec{GB} = \vec{0}$$

G est appelé barycentre des points A et B affecté respectivement des coefficients α et β .

(ou aussi G barycentre des point pondérés (A, α) et (B, β))

Démonstration :

$$\alpha \vec{GA} + \beta \vec{GB} = \vec{0}$$

$$\Leftrightarrow \alpha \vec{GA} + \beta (\vec{GA} + \vec{AB}) = \vec{0}$$

$$\Leftrightarrow (\alpha + \beta) \vec{GA} + \beta \vec{AB} = \vec{0}$$

$$\Leftrightarrow \beta \vec{AB} = (\alpha + \beta) \vec{AG}$$

$$\Leftrightarrow \frac{\beta}{\alpha + \beta} \vec{AB} = \vec{AG}$$

Cette dernière relation montre qu'il existe un unique point G la vérifiant.

Exemple de construction :

- $\alpha = \beta = 1$
 $\vec{GA} + \vec{GB} = \vec{0}$
G milieu de [AB]
- G barycentre de (A,-2) et (B,3)
 $-2\vec{GA} + 3\vec{GB} = \vec{0}$
 $\Leftrightarrow -2(\vec{GB} + \vec{BA}) + 3\vec{GB} = \vec{0}$
 $\Leftrightarrow \vec{GB} = -2\vec{BA} = \vec{0}$
 $\Leftrightarrow \vec{BG} = 2\vec{AB}$

Propriétés :

- G est situé sur la droite (AB).
 α et β sont de même signe : G est entre A et B.
 α et β sont de même signes contraires : G est à l'extérieur de [AB].
- G est un inchangé si l'on divise ou multiplie les coefficients par un même réel non nul

Exemple : (A,10) (B,30)

$$10\vec{GA} + 30\vec{GB} = \vec{0}$$

$$\Leftrightarrow \vec{GA} + 3\vec{GB} = \vec{0}$$

Si les coefficients sont égaux, G milieu.

- Coordonnées de G
Exemple : A(1,0,2) B(-2,1,3)
G barycentre de {(A,2) ; (B,3)}

$$2\vec{GA} + 3\vec{GB} = \vec{0}$$

$$5\vec{GA} + 3\vec{AB} = \vec{0}$$

$$\vec{AG} = \frac{3}{5}\vec{AB}$$

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \vec{AG} \begin{pmatrix} x-0 \\ y \\ z-2 \end{pmatrix}$$

1^{ère} méthode : établir $\vec{AG} = \frac{3}{5}\vec{AB}$ puis passage aux coordonnées.

2^{ème} méthode : $2\vec{GA} + 3\vec{GB} = \vec{0}$

$$\vec{GA} \begin{pmatrix} x_a - x_b \\ y_a - y_b \\ z_a - z_b \end{pmatrix} \quad \vec{GB} \begin{pmatrix} x_b - x_a \\ y_a - x_b \\ z_a - z_b \end{pmatrix}$$

2 fois les coordonnées de \vec{GA} + 3 fois celle de $\vec{GB} = \vec{0}$

3^{ème} méthode : on introduit l'origine 0.

$$\overrightarrow{GO} + \overrightarrow{OA} + (\overrightarrow{GO} + \overrightarrow{OB}) = \vec{0}$$

$$2\overrightarrow{GO} + \overrightarrow{OA} + \overrightarrow{OB} = \vec{0}$$

$$\frac{2\overrightarrow{GA} + 3\overrightarrow{OB}}{5} = \overrightarrow{OG}$$

$$\begin{cases} x_g = \frac{x_a + 3x_b}{5} \\ y_g = \dots\dots \\ z_g = \dots\dots \end{cases}$$

→ Moyenne pondérée.

Les coordonnées de G sont les moyennes pondérées de A et B par les coefficients 2 et 3 .

Application :

M point quelconque.

$$\begin{aligned} & \alpha \overrightarrow{MA} + \beta \overrightarrow{MB} \\ &= \alpha (\overrightarrow{MG} + \overrightarrow{GA}) + \beta (\overrightarrow{MG} + \overrightarrow{GB}) \\ &= (\alpha + \beta) \overrightarrow{MG} + \alpha \overrightarrow{GA} + \beta \overrightarrow{GB} \end{aligned}$$

On a la formule de réduction :

$$\alpha \overrightarrow{MA} + \beta \overrightarrow{MB} = (\alpha + \beta) \overrightarrow{MG}$$

3) Barycentre de 3 points (ou plus) :

a) Définition :

Théorème et définition : Etant donnés trois points A,B,C et 3 réels α, β et γ tel que $\alpha + \beta + \gamma \neq 0$, il existe un unique point G tel que :

$$\alpha \overrightarrow{GA} + \beta \overrightarrow{GB} + \gamma \overrightarrow{GC} = \vec{0}$$

G est le barycentre des points A,B,C affectés respectivement des coefficients α, β, γ (ou des points pondérés (A, α) ;(B, β) ;(C, γ)

$$\text{Démonstration : } \alpha \overrightarrow{GA} + \beta (\overrightarrow{GA} + \overrightarrow{AB}) + \gamma (\overrightarrow{GA} + \overrightarrow{AC}) = \vec{0}$$

$$\Leftrightarrow (\alpha + \beta + \gamma) \overrightarrow{GA} + \beta \overrightarrow{AB} + \gamma \overrightarrow{AC} = \vec{0}$$

$$\Leftrightarrow \beta \overrightarrow{AB} + \gamma \overrightarrow{AC} = (\alpha + \beta + \gamma) \overrightarrow{AG}$$

$$\overrightarrow{AG} = \frac{\beta}{\alpha + \beta + \gamma} \overrightarrow{AB} + \frac{\gamma}{\alpha + \beta + \gamma} \overrightarrow{AC}$$

Ce qui détermine un unique G.

B) Propriétés :

- ✓ Si A,B,C déterminent un plan, G appartient à ce plan
- ✓ G est inchangé si l'on multiplie ou divise les coefficients par un même réel non nul.

Conséquence :

Lorsque $\alpha = \beta = \gamma$ on peut donc se ramener à tous les coefficients égaux à 1.

$\vec{GA} + \vec{GB} + \vec{GC} = \vec{0}$, G est le centre de gravité de ABC.

Coordonnées de G :

$$\alpha \vec{GA} + \beta \vec{GB} + \gamma \vec{GC} = \vec{0}$$

$$\alpha(\vec{GO} + \vec{OA}) + \beta(\vec{GO} + \vec{OB}) + \gamma(\vec{GO} + \vec{OC}) = \vec{0}$$

$$(\Leftrightarrow \alpha \vec{OA} + \beta \vec{OB} + \gamma \vec{OC} = (\alpha + \beta + \gamma) \vec{OG})$$

$$\Leftrightarrow \vec{OG} = \frac{\alpha \vec{OA} + \beta \vec{OB} + \gamma \vec{OC}}{\alpha + \beta + \gamma}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} x_g = \frac{\alpha x_a + \beta x_b + \gamma x_c}{\alpha + \beta + \gamma} \\ y_g = \dots\dots \\ z_g = \dots\dots \end{array} \right.$$

= moyenne pondérée.

b) Théorème d'associativité.

Ex : {(A,3) ;(B,-1) ;(C,-1)}